



# Robotbetjening for operatører

## Kort fortalt

På dette kursus lærer du med udgangspunkt i gældende sikkerhedsregler at betjene et robotanlæg forsvarligt. Du får kendskab til industrirobotters opbygning, funktioner og anvendelsesområder og kan opbygge mindre programmer, rette programfejl samt genstarte robotten korrekt efter dritsstop.

## Hold

**05-10-2026**

Robotbetjening for operatører  
Ahorn Allé 3-5 4100

5 dage

Daghold

**02-11-2026**

Robotbetjening for operatører  
Ahorn Allé 3-5 4100

5 dage

Daghold

**09-08-2027**

Robotbetjening for operatører  
Maglegårdsvej 8 4000

5 dage

Daghold

**25-10-2027**

Robotbetjening for operatører  
Maglegårdsvej 8 4000

5 dage

Daghold

## Fag: Robotbetjening for operatører

<b>Fagnummer:</b> 48905	<b>Varighed</b> 5 dage
<b>AMU-pris:</b> DKK 1.090,00	<b>Uden for målgruppe:</b> DKK 5.666,50

**Målgruppe:** Kurset er på et grundlæggende niveau og er primært udviklet til faglærte og ikke faglærte, som arbejder eller ønsker at arbejde i virksomheder, hvor der anvendes industrirobotter.

## Kontakt

Julie Linea Petersen  
3193 5663  
jpe@zbc.dk

## Kursuspris

**AMU-målgruppe:**  
DKK 1.090,00

**Ikke AMU-målgruppe, fremmøde:**  
DKK 5.666,50

Også for ledige (6 ugers)

Regionale positivlister

Efter gennemført kursus kan deltageren:

Viden om industrirobotters opbygning, funktioner, bevægelsesmønstre og anvendelsesområder i industriel produktion og kan anvende denne viden til at assistere ved betjeningsopgaver på robotanlæg.

Kendskab til industrirobotters indvirkning på fremtidens produktionsprocesser.

Efter gennemført kursus kan deltageren:

Assistere ved betjening af et robotanlæg ud fra viden om gældende sikkerhedsregler i forbindelse med robotanlæg i produktionen.

Foretage manuel kørsel af industrirobot.

Betjene et robotanlæg ud fra viden om gældende sikkerhedsregler i forbindelse med robotanlæg i produktionen.

Opbygge mindre programmer og rette programfejl i eksisterende programmer samt korrigere robotpositioner.

Rette programfejl samt genstarte robotten korrekt efter driftsstop.

## Tilmelding

