



Droneteknologi: Systemforståelse

Kort fortalt

Deltageren kan, i forbindelse med dronerelaterede service- og udviklingsopgaver, udføre arbejde, som kræver systemforståelse inden for droner, hvilket bl.a. omfatter anvendelsesområder, dronetyper og generel virkemåde, dronens bestanddele, overordnet kendskab til reguleringssystemer i dronestyringen, typiske sensortyper i en drone, og til dronesystemer, vægt- og balanceforhold ved ekstra udstyr, sikkerhed og løsninger til dataopsamling.

Hold

Løbende optag

Fleksible online kurser
Troensevej 2 4700

Fjernundervisning

Løbende optag

Fleksible online kurser
Troensevej 2 4700

Fjernundervisning

Fag: Droneteknologi: Systemforståelse

Fagnummer:

48077

Varighed

2 dage

AMU-pris:

DKK 436,00

Uden for målgruppe:

DKK 2.154,30

Målgruppe: Uddannelsen henvender sig til faglærte personer, inden for elektronikområdet, og andre inden for AMU målgruppen, der skal eller ønsker at arbejde med dronerelaterede opgaver. Det anbefales, at deltageren inden kursus start har et grundlæggende kendskab til elektronik.

Kontakt

Simone K. Mathiesen
2844 2519
skm@zbc.dk

Kursuspris

AMU-målgruppe:

DKK 436,00

Ikke AMU-målgruppe, fremmøde:

DKK 2.154,30

Tilmelding



... Betragtningen af forbindelse med dronerelaterede service- og udviklingsopgaver, arbejde inden for følgende områder:

- Dronetyper og deres generelle virkemåder, herunder aerodynamiske forhold.
- Dronens bestanddele og systemintegration.
- Typiske sikkerhedsmekanismer på droner.
- Droners typiske navigationsmuligheder, som fx GPS.
- Overordnede reguleringssystemer, der indgår i styringen af en drone.
- Typiske sensortyper, der indgår i en drone, og dem, der anvendes til dronesystemer.
- Interfacemuligheder, der typisk anvendes inden for droneområdet.
- Typiske metoder til at hente data fra droner, og eksempel på standardsoftware til databehandling.
- Vægt- og balanceforhold ved montering af ekstra udstyr på en drone.
- Korrekt håndtering af reparationer på droner.
- Aktuel lovgivning i forhold til flyvning.